

«

»

“ ”

“ ” . . . . .  
\_\_\_\_\_ .

# РАБОЧАЯ ПРОГРАММА ДИСЦИПЛИНЫ Основы управления динамическими системами

: 27.04.04

,

:

: 1, : 1

,

		<b>1</b>
<b>1</b>	( )	4
<b>2</b>		144
<b>3</b>	, .	63
<b>4</b>	, .	18
<b>5</b>	, .	18
<b>6</b>	, .	18
<b>7</b>	, .	18
<b>8</b>	, .	0
<b>9</b>	, .	2
<b>10</b>	, .	7
<b>11</b>	, .	81
<b>12</b>	( , ( )/ , )	
<b>13</b>		

( ): 27.04.04

: 03.02.2010 . 726 14.12.2009 ., : 16227,

: 1,

( ): 27.04.04

, 7 21.06.2017

, 5 21.06.2017

:

, . .

:

, . . . . . . .

:

. . .

1.

1.1

	-3. /
	-3. / .1
	-3. / .6
	-4. /
	-4. / .5

3.

3.1

		„ .	, .		
: 1					
:					
1. ,	2	0	0		
2.	2	0	0		
3. .	2	0	0		

4.	2	0	0		<p> :   ,   .   :   (    ),   (    ),   (    ). </p>
----	---	---	---	--	--

:

5.	2	0	0		
6.	2	0	0		
7.	2	0	0		
8.	2	0	0		
9.	2	0	0		

--	--	--	--	--	--

: 1					
:					
1.	4	0	4		
3.	6	0	6		
:					
6.	4	0	4		.
15.	4	0	4		,

		„ .	, .		
: 1					
:					
6.	2	0	0		.
:					
1.	2	0	0		.
2.	2	0	0		.

3.	2	0	0		
4.	2	0	0		
5.	2	0	0		
7.	2	0	0		
8.	2	0	0		
9.	2	0	0		

3.2

3.3

: 1				
1			31	4

<p> : ( 140400, 220700) /  . . . - ; [ . . . , . . . ]. - , 2011. - 48 .: ., ..  - : http://elibrary.nstu.ru/source?bib_id=vtls000152924 . .  [ ] : - /  . . . ; . . . . - . - , [2017]. - :  http://elibrary.nstu.ru/source?bib_id=vtls000235071. - . </p>				
2			20	0
<p> : ( 140400, 220700) /  . . . - ; [ . . . , . . . ]. - , 2011. - 48 .: ., ..  - : http://elibrary.nstu.ru/source?bib_id=vtls000152924 . .  [ ] : - /  . . . ; . . . . - . - , [2017]. - :  http://elibrary.nstu.ru/source?bib_id=vtls000235071. - . </p>				
3			30	3
<p> , 1 : :  ( 140400, 220700) / . . . - ; [ . . .  , . . . ]. - , 2011. - 48 .: ., .. - :  http://elibrary.nstu.ru/source?bib_id=vtls000152924 . .  [ ] : - / . . . ; . . .  . . . - . - , [2017]. - : http://elibrary.nstu.ru/source?bib_id=vtls000235071.  - . . . </p>				

### 3.3

, ( . 3.4).

3.4

	-
	e-mail;
	e-mail;
	;

### 4.

( ),

- ECTS.

. 4.1.

4.1

: 1	
Лекция:	18
Лабораторная:	18
Практические занятия:	24

Курсовая работа:	100 (в состав баллов за КР)
Экзамен:	40

4.2

4.2

-3. /	-3. / 1.	
	-3. / 6.	
-4. /	-4. / 5.	

1

## 5.

1. Анисимов А. С. Алгоритмы преобразования линейных динамических моделей : учебное пособие / А. С. Анисимов, В. Т. Кононов, Г. П. Чикильдин ; Новосиб. гос. техн. ун-т. - Новосибирск, 2004. - 146 с. : ил. - Режим доступа: [http://elibrary.nstu.ru/source?bib\\_id=vtls000042280](http://elibrary.nstu.ru/source?bib_id=vtls000042280)
  2. Востриков А. С. Основы теории непрерывных и дискретных систем регулирования : учебное пособие / А. С. Востриков, Г. А. Французова, Е. Б. Гаврилов ; Новосиб. гос. техн. ун-т. - Новосибирск, 2008. - 476 с.. - Режим доступа: [http://elibrary.nstu.ru/source?bib\\_id=vtls000118432](http://elibrary.nstu.ru/source?bib_id=vtls000118432). - Инновационная образовательная программа НГТУ «Высокие технологии».
  3. Савин М. М. Теория автоматического управления : [учебное пособие для вузов] / М. М. Савин, В. С. Елсуков, О. Н. Пятина ; под. ред. В. И. Лачина. - Ростов н/Д, 2007. - 469 с. : ил.
  4. Авдеенко Т. В. Построение динамических моделей в пространстве состояний : анализ структурной идентифицируемости : [монография] / Т. В. Авдеенко, В. Г. Горский ; под ред. В. И. Денисова ; Новосиб. гос. техн. ун-т. - Новосибирск, 2007. - 291 с. : ил.. - Режим доступа: [http://elibrary.nstu.ru/source?bib\\_id=vtls000068026](http://elibrary.nstu.ru/source?bib_id=vtls000068026). - Огл. также англ..
  5. Воскобойников Ю. Е. Рекуррентное оценивание вектора состояния динамических систем : учебное пособие / Ю. Е. Воскобойников ; Новосиб. гос. техн. ун-т. - Новосибирск, 2014. - 134, [1] с.. - Режим доступа: [http://elibrary.nstu.ru/source?bib\\_id=vtls000207781](http://elibrary.nstu.ru/source?bib_id=vtls000207781)
1. Бесекерский В. А. Теория систем автоматического управления : [линейные системы, нелинейные системы, импульсные системы, цифровые и адаптивные системы, критерии устойчивости, случайные процессы] / В. А. Бесекерский, Е. П. Попов. - СПб., 2004. - 747 с. : ил.
  2. Методы классической и современной теории автоматического управления. В 5 т.. Т. 1. Математические модели, динамические характеристики и анализ систем автоматического управления : учебник для вузов / [К. А. Пупков и др.] ; под ред. К. А. Пупкова, Н. Д. Егупова. - М., 2004. - 654 с. : ил.



3. Еланцева И. Л. Моделирование динамических объектов с использованием временных рядов и СОУ : [учебное пособие] / И. Л. Еланцева, И. А. Полетаева ; Новосиб. гос. техн. ун-т. - Новосибирск, 2006. - 102, [1] с.. - Режим доступа: [http://elibrary.nstu.ru/source?bib\\_id=vtls000059799](http://elibrary.nstu.ru/source?bib_id=vtls000059799)

1. eLIBRARY.RU (Научная электронная библиотека РФФИ) [Электронный ресурс]. – [Россия], 1998. – Режим доступа: [http://\(www.elibrary.ru\)](http://(www.elibrary.ru)). – Загл. с экрана.

6.

### 6.1

1. Нос О. В. Теория автоматического управления [Электронный ресурс] : электронный учебно-методический комплекс / О. В. Нос ; Новосиб. гос. техн. ун-т. - Новосибирск, [2017]. - Режим доступа: [http://elibrary.nstu.ru/source?bib\\_id=vtls000235071](http://elibrary.nstu.ru/source?bib_id=vtls000235071). - Загл. с экрана.
2. Теория автоматического управления : контрольные работы и методические указания к ним для заочного факультета и института дистанционного образования (направления 140400, 220700) / Новосиб. гос. техн. ун-т ; [сост.: В. Н. Аносов, В. В. Наумов]. - Новосибирск, 2011. - 48 с. : ил., табл.. - Режим доступа: [http://elibrary.nstu.ru/source?bib\\_id=vtls000152924](http://elibrary.nstu.ru/source?bib_id=vtls000152924)

### 6.2

- 1 Операционная система Microsoft Windows
- 2 Пакет офисных приложений Microsoft Office

### 6.3

## 7.

1	( - , , )	