

«

»

“

”

“ ”
 _____ .

РАБОЧАЯ ПРОГРАММА ДИСЦИПЛИНЫ
Мехатронные устройства и системы

: 27.04.04

,

:

: 1, : 1

,

		1
1	()	4
2		144
3	, .	65
4	, .	18
5	, .	36
6	, .	0
7	, .	20
8	, .	0
9	, .	2
10	, .	9
11	, .	79
12	(, ()/ ,)	
13		

(): 27.04.04

: 03.02.2010 . 726 14.12.2009 ., : 16227,

: 1, ,

(): 27.04.04

, 5 21.06.2017

, 6 21.06.2017

:

,

:

,

:

. . . .

1.

1.1

	: .3 ,
	: .1 ,
	: .4

2.

,

2.1

.1. 4	; ;
.3. 1	; ;
.4. 2	; ;

3.

3.1

		„ .	, .		
: 1					
: .					
1. " . " , " "	2	0	0	.3. -1.1, .1/ . -1. 4	, " , "
:					
2. ,	1	0	0	.3. -1.1, .1/ . -1. 4	,

3.	- , ,	2	0	0	.3. -1.1, .1/ . -1. 4	- " ".
4.	- ,	1	0	0	.3. -1.1, .1/ . -1. 4	-
5.	.	2	0	0	.3. -1.1, .1/ . -1. 4	, .
6.	.	2	0	0	.3. -1.1, .1/ . -1. 4	- . . .
:						
7.	, ,	2	0	0	.3. -1.1, .4/ . 2	, ,
8.	, ,	2	0	0	.3. -1.1, .4/ . 2	, ,
9.		2	0	0	.4/ . 2	

3. -	4	0	2	.3. -1.1, .1/ . -1. 4	- , - .
4. 9. ().	4	0	4	.3. -1.1, .1/ . -1. 4	.
:					
5. .	4	0	4	.3. -1.1, .4/ . 2	, .
6. , .	4	0	2	.3. -1.1, .4/ . 2	, .

7.	<p> , </p>	4	0	2	<p> .3. -1.1, .4/ . 2 </p>	<p> , </p>
8.	<p> , </p>	4	0	2	<p> .3. -1.1, .4/ . 2 </p>	<p> , (-). </p>
9.		4	0	0	<p> .3. -1.1, .4/ . 2 </p>	<p> , </p>

3.2

3.3

--	--	--	--	--

: 1				
1		3. -1.1, 4/ 2	36	7
<p>() []:</p> <p>http://elibrary.nstu.ru/source?bib_id=vtls000222209. - [2015]. -</p> <p>() []:</p> <p>http://elibrary.nstu.ru/source?bib_id=vtls000215243. - [2015]. -</p>				
2		3. -1.1, 1/ -1.4	43	2
<p>() []:</p> <p>http://elibrary.nstu.ru/source?bib_id=vtls000222209. - [2015]. -</p> <p>() []:</p> <p>http://elibrary.nstu.ru/source?bib_id=vtls000215243. - [2015]. -</p>				

3.3

(3.4).

3.4

	-
	e-mail
	e-mail

3.5

1	
Краткое описание применения: Обсуждение целесообразности применения мехатронных систем в различных областях народного хозяйства	
<p>() []:</p> <p>http://elibrary.nstu.ru/source?bib_id=vtls000222209. - [2015]. -</p>	

4.

(),

15-

ECTS.

. 4.1.

	.	
: 1		
Лекция:	10	20
Практические занятия:	30	60
Зачет:	10	20
() " , [2015]. - () [] : http://elibrary.nstu.ru/source?bib_id=vtls000215243 . - . "		

4.2

.3	.3 1. ,	+
.1/	.1/ 4.	+
.4/	.4/ 2.	+

7.

1. ЭБС IPRbooks [Электронный ресурс] : электронно-библиотечная система. - [Россия], 2010. - Режим доступа: <http://www.iprbookshop.ru/>. - Загл. с экрана.
2. Подураев Ю. В. Мехатроника: основы, методы, применение : учебное пособие для вузов по специальности "Мехатроника" направления подготовки "Мехатроника и робототехника" / Ю. В. Подураев. - М., 2007. - 255 с. : ил.
3. Лукинов А. П. Проектирование мехатронных и робототехнических устройств : учебное пособие / А. П. Лукинов. - Санкт-Петербург [и др.], 2012. - 605 с. : ил., табл. + 1 CD.
4. Конюх В. Л. Компьютерная автоматизация производства. Ч. 1 : учебное пособие / Новосиб. гос. техн. ун-т. - Новосибирск, 2006. - 106, [1] с. : ил., схемы. - Режим доступа: http://elibrary.nstu.ru/source?bib_id=vtls000054162
5. ЭБС IPRbooks [Электронный ресурс] : электронно-библиотечная система. - [Россия], 2010. - Режим доступа: <http://www.iprbookshop.ru/>. - Загл. с экрана.

1. Боченков Б. М. Бесконтактные двухзонные электроприводы с синхронными двигателями магнитоэлектрического возбуждения для металлорежущих станков : дис. ... канд. техн. наук : 05.09.03 / Боченков Борис Михайлович ; науч. рук. Каган В. Г. ; Новосиб. электротехн. ин-т. - Новосибирск, 1988. - 177 л. : ил., прил.

8.

,

1. Родыгин А. В. Силовая электроника (ЭАПУ) [Электронный ресурс] : электронный учебно-методический комплекс / А. В. Родыгин ; Новосиб. гос. техн. ун-т. - Новосибирск, [2015]. - Режим доступа: http://elibrary.nstu.ru/source?bib_id=vtls000222209. - Загл. с экрана.
2. Родыгин А. В. Информатика и информационные технологии (ЭАПУ) [Электронный ресурс] : электронный учебно-методический комплекс / А. В. Родыгин ; Новосиб. гос. техн. ун-т. - Новосибирск, [2015]. - Режим доступа: http://elibrary.nstu.ru/source?bib_id=vtls000215243. - Загл. с экрана.
3. Математические основы теории автоматического управления. В 3 т.. Т. 2 : [учебное пособие для вузов по специальностям "Мехатроника", "Роботы и робототехнические системы" направления "Мехатроника и робототехника" / В. А. Иванов и др.] ; под ред. Б. К. Чемоданова. - М., 2008. - 614, [1] с. : ил.
4. Математические основы теории автоматического управления. В 3 т.. Т. 3 : [учебное пособие для вузов по специальностям "Мехатроника", "Роботы и робототехнические системы" направления "Мехатроника и робототехника" / В. А. Иванов и др.] ; под ред. Б. К. Чемоданова. - М., 2009. - 349, [1] с. : ил.
5. Интеллектуальные роботы : [учебное пособие по направлению 220400.65 "Мехатроника и робототехника"] / [И. А. Каляев и др.] под общ. ред. Е. И. Юревича. - М., 2007. - 360 с. : ил.

8.2

1 MathCAD - это интегрированная система программирования, ориентированная на проведение математических и инженерно-технических расчетов. PTC MathCAD

8.3

, - .

9. -

1		